

# Espaces vectoriels de dimension finie et matrices

## I. Matrice d'un endomorphisme dans une base donnée

K_espace vectoriel E de dimension n	Notation matricielle	Calculs matriciels	Espace euclidien (E; ⟨· ·⟩)
Soit $B = (\vec{e}_1; \dots; \vec{e}_n)$ une base de E et $\vec{v}$ un vecteur de E. Si $\vec{v} = x_1 \vec{e}_1 + \dots + x_n \vec{e}_n$ avec $(x_1; \dots; x_n) \in K^n$ alors : $\vec{v} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}_B$	$Mat_B(\vec{v}) \stackrel{\text{def}}{=} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in M_{n,1}(K)$ Ex : $Mat_B(\vec{e}_1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}; \dots; Mat_B(\vec{e}_n) = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$	$Mat_B(\vec{v} + \vec{v}') = Mat_B(\vec{v}) + Mat_B(\vec{v}')$ $\forall \lambda \in K, Mat_B(\lambda \vec{v}) = \lambda Mat_B(\vec{v})$ $Mat_B(\vec{v}) = x_1 Mat_B(\vec{e}_1) + \dots + x_n Mat_B(\vec{e}_n)$	$B = (\vec{e}_1; \dots; \vec{e}_n)$ une base <b>orthonormale</b> : $Mat_B(\vec{v}) = \begin{pmatrix} \langle \vec{v}   \vec{e}_1 \rangle \\ \vdots \\ \langle \vec{v}   \vec{e}_n \rangle \end{pmatrix}$ $\langle \vec{v}   \vec{v}' \rangle = (Mat_B(\vec{v}))^T \times Mat_B(\vec{v}')$
Soit $f \in L(E)$ , et $\vec{v} = x_1 \vec{e}_1 + \dots + x_n \vec{e}_n$ $f(\vec{v}) = x_1 f(\vec{e}_1) + \dots + x_n f(\vec{e}_n)$ $Im(f) \stackrel{\text{def}}{=} \{ f(\vec{v})   \vec{v} \in E \}$ $Im(f) = Vect(f(\vec{e}_1); \dots; f(\vec{e}_n))$ $rg(f) \stackrel{\text{def}}{=} dim(Im(f))$ $Ker(f) \stackrel{\text{def}}{=} \{ \vec{v} \in E   f(\vec{v}) = O_E \}$	$Mat_B(f) = \begin{pmatrix} a_{1,1} & \dots & a_{1,n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n,1} & \dots & a_{n,n} \end{pmatrix} \in M_n(K)$ où $\forall j \in [1; n]$ $\begin{pmatrix} a_{1,j} \\ \vdots \\ a_{n,j} \end{pmatrix} \stackrel{\text{def}}{=} Mat_B(f(\vec{e}_j))$ $\vec{w} \in Im(f) \Leftrightarrow Mat_B(\vec{w}) \in Im(Mat_B(f))$ $rg(f) = rg(Mat_B(f))$ $\vec{v} \in Ker(f) \Leftrightarrow Mat_B(\vec{v}) \in Ker(Mat_B(f))$	$Mat_B(f(\vec{v})) = x_1 Mat_B(f(\vec{e}_1)) + \dots + x_n Mat_B(f(\vec{e}_n))$ $Mat_B(f(\vec{v})) = Mat_B(f) \times \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$ $Mat_B(f(\vec{v})) = Mat_B(f) \times Mat_B(\vec{v})$ En notant $X = Mat_B(\vec{v})$ , $Y = Mat_B(f(\vec{v}))$ et $A = Mat_B(f)$ on a : $Y = AX$ Exemple : $Mat_B(f(\vec{e}_1)) = Mat_B(f) \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$	$B = (\vec{e}_1; \dots; \vec{e}_n)$ une base <b>orthonormale</b> : $Mat_B(f) = \begin{pmatrix} \langle f(\vec{e}_1)   \vec{e}_1 \rangle & \dots & \langle f(\vec{e}_n)   \vec{e}_1 \rangle \\ \vdots & & \vdots \\ \langle f(\vec{e}_1)   \vec{e}_n \rangle & \dots & \langle f(\vec{e}_n)   \vec{e}_n \rangle \end{pmatrix}$ $f \in O(E) \Leftrightarrow Mat_B(f) \in O(n)$

## II. Matrice de passage

Soient $B = (\vec{e}_1; \dots; \vec{e}_n)$ et $B' = (\vec{e}'_1; \dots; \vec{e}'_n)$ deux bases de E. Soit un vecteur $\vec{v}$ de E : $\vec{v} = x_1 \vec{e}_1 + \dots + x_n \vec{e}_n = x'_1 \vec{e}'_1 + \dots + x'_n \vec{e}'_n$ $\vec{v} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}_B$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix}_{B'}$	$P_B^{B'} = \begin{pmatrix} p_{1,1} & \dots & p_{1,n} \\ \vdots & & \vdots \\ p_{n,1} & \dots & p_{n,n} \end{pmatrix} \in M_n(K)$ où $\forall j \in [1; n]$ , $\begin{pmatrix} p_{1,j} \\ \vdots \\ p_{n,j} \end{pmatrix} \stackrel{\text{def}}{=} Mat_B(\vec{e}'_j)$ i.e. $P_B^{B'} = Mat_{B',B}(Id_E)$ et $(P_B^{B'})^{-1} = P_B^{B'}$	$Mat_B(\vec{v}) = x'_1 Mat_B(\vec{e}'_1) + \dots + x'_n Mat_B(\vec{e}'_n)$ $Mat_B(\vec{v}) = P_B^{B'} \times Mat_{B'}(\vec{v})$ En notant $X = Mat_B(\vec{v})$ , $X' = Mat_{B'}(\vec{v})$ et $P = P_B^{B'}$ on a : $X = PX'$ et $X' = P^{-1}X$ Exemple : $Mat_B(\vec{e}'_1) = P_B^{B'} \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$	Si B et B' sont deux bases <b>orthonormales</b> de E alors : $P_B^{B'} \in O(n)$ $P_B^{B'} = (P_B^{B'})^T$
--	--	--	--

## III. Formule de changement de base pour un endomorphisme

$Mat_{B'}(f(v)) \xleftarrow{P_B^{B'} \times \dots} Mat_B(f(v)) \xleftarrow{Mat_B(f) \times \dots} Mat_B(v) \xleftarrow{P_B^{B'} \times \dots} Mat_{B'}(v)$ $Mat_{B'}(f(v)) = P_B^{B'} \left( Mat_B(f) \left( P_B^{B'} \times Mat_{B'}(v) \right) \right)$ donc : $Mat_{B'}(f) = P_B^{B'} \times Mat_B(f) \times P_B^{B'}$	Pour $X = Mat_B(\vec{v})$ , $X' = Mat_{B'}(\vec{v})$ et $P = P_B^{B'} : X = PX'$ Pour $Y = Mat_B(f(\vec{v}))$ , et $A = Mat_B(f) : Y = AX$ Pour $Y' = Mat_{B'}(f(\vec{v})) : Y' = P^{-1}Y$ d'où : $Y' = P^{-1}APX'$ Ainsi, pour $A' = Mat_{B'}(f) : A' = P^{-1}AP$ i.e. $A = PA'P^{-1}$
---	--